

با نام و یاد خدا

دانشگاه
فنی و حرفه‌ای

جزوه آموزش کارگاه مالتی پلکس

جلسه دوم

تشریح سیستم مالتی پلکس

مهندس حسین ربانی

آموزشکده فنی و حرفه‌ای سیدالشهداء (ع) رستم آباد

نیم سال دوم ۹۹-۹۸

پیش گفتار

کارگاه مالتی پلکس ابتدا مستلزم آشنایی با تکنولوژی شبکه مالتی پلکس میباشد. طبق سرفصل، یادگیری مطالب آموزشی، آشنایی با این سیستم، نحوه کار و عیب یابی آن در این کارگاه مربوط به اولین خودرو مالتی پلکس تولید در ایران و پژو ۲۰۶ میباشد.

اساس این سیستم از صنایع مخابراتی بوده که با تلفیق با سایر تکنولوژی های موجود توسط متخصصان برای ارتقاء خودرو مورد استفاده قرار گرفت.

بخاطر جدید بودن این مبحث و بکارگیری در خودروهای پیشرفته امروزی باید اطلاعات جامع مربوط به این سیستم را فرا گرفت.

لذا اینجانب جزواتی مربوط به شبکه مالتی پلکس بصورت خلاصه و مفید تهیه کردم. و مواردی که مربوط به خودرو ۲۰۶ است نیز به صورت نکته مشخص نموده ام.

همچنین برای آشنایی با سیستم مولتی پلکس پژو ۲۰۶ و مدارات آن کتاب هایی چاپ شده و همچنین جزوات راهنمای آموزشی، اطلاعاتی و دستوالعمل برق خودرو ۲۰۶ توسط شرکت ایساکو و شرکتهای تجهیزات کارگاهی منتشر شده است.

دانشجویان میتوانند با تهیه این منابع و مطالعه، آگاهی و تسلط کامل را در این سیستم داشته باشند.

با تشکر

مقدمه

در چهارده گذشته افزایش تعداد سیستم های الکترونیکی به کاررفته خودروها و هم زمان با آن تقاضا برای خودروهای توانمندتر، مباحث جدید در بحث مهندسی سیستم الکترونیک خودرو را فراهم آورده است.

برآورده کردن خواسته های مشتریان ، ایجاد تسهیلات هر چه بیشتر در هنگام رانندگی استفاده از تکنولوژی های جدید رفاهی (A/C,AT,.....) و ایمنی (ABS,ESP,AIR BAG,....) و رعایت الزامات زیست محیطی خودرو از مهم ترین دلایل این امر است.

روشی که تا سالیان متمادی در خودرو استفاده می شد روش نقطه به نقطه بود. در روش سنتی نقطه به نقطه برای هر مصرف کننده الکتریکی ، یک مسیر سیم کشی از کنترل کننده آن وجود دارد.

مثلاً سیم کشی از دسته راهنما به لامپ ها ممکن است از چندین دسته سیم و اتصالات موجود آنها عبور کند. حال تصور کنید در خودروهای پیشرفته و مجهز امروزی چه میزان سیم و کانکتور باید به منظور اتصالات مختلف به کار رود.

به عنوان مثال خودروهای پیشرفته در سالهای اخیر بیش از 3 کیلومتر سیم در دسته سیم های خود دارند که این رقم نسبت به دسته سیم های خودروهای تولید شده در سال ۱۹۶۰ با ۲۰۰ متر قابل مقایسه نیست.

باعث مشکلات مهم از قبیل: حجیم شدن دسته سیم ها، وزن زیاد، افزایش زمان مونتاژ، هزینه بالا ، افزایش قیمت خودرو می شود.

از سوی دیگر برای عیب یابی خودرو و رفع آن در چنین سیستم هایی بسیار مشکل و صرف زمان بسیار و پیچیدگی خدمات پس از فروش میشود.

✓ برای حل مشکلات مذکور، روش های متعددی به عنوان راه حل های بلند مدت مطرح شد اما هیچگاه موفق نبود تا اینکه راه حل جدیدی که همان شبکه سازی سیستم های الکترونیکی خودرو است به نام مولتی پلکس یا شبکه الکترونیکی خودرو شناخته میشود.

✓ هدف کلی از شبکه سازی برق خودروهای امروزی ، کاهش زمان و هزینه های تولید و همچنین افزایش کیفیت و قابلیت های الکترونیک خودرو و ایجاد سهولت در عیب یابی آن است.

✓ خودروی پژو ۲۰۶ ، اولین خودروی مجهز به سیستم مالتی پلکس در تولیدات داخلی ایران است.

❖ معروف ترین استانداردهای مولتی پلکس:

- استاندارد J1850 : ساخت آمریکا که بر روی خودروهای شرکت های کرایسلر ، GM و فورد
- استاندارد Proprietary : ساخت ژاپن که بر روی خودروهای شرکت های ژاپنی
- استاندارد ABUS : ساخت آلمان که بر روی خودروهای شرکت فولکس واگن
- استاندارد VAN : ساخت فرانسه که بر روی خودروهای شرکت های پژو و رنو
- استاندارد CAN : ساخت آلمان که بر روی خودروهای شرکت های بنز ، BMW ، ولوو و فیات

نکته مهم : در خودرو ۲۰۶ از دو استاندارد CAN & VAN استفاده شده است.

مخفف عبارت **Electronic Control Unit** می باشد. ECU شامل مجموعه ای از سخت افزار و نرم افزار است که وظیفه نظارت (Monitoring)، تنظیم (Regulating) یا کنترل (Controlling) کارکرد خودرو را به عهده دارد.

با اسمهای کنترل یونیت، نود و کامپیوتر هم معروفند.

آغاز تکنولوژی ECU به سیستم انژکتوری شرکت بوش (Bosch) آلمان به نام JETronic باز می گردد که در سال ۱۹۶۸ در خودروی فولکس واگن نصب شد.

واحد کنترل الکترونیکی به طور معمول داده های لازم را به وسیله حسگرها (Sensors) از محیط پیرامون می گیرد و پس از پردازش آنها، فرمانهای مناسب را به عملگرها (Actuators) منتقل می کند و ابزار کار مکانیکی، هیدرولیکی، پنوماتیکی یا الکتریکی مورد کنترل را هدایت می کنند.

یونیت های موجود در ۲۰۶ مولتی پلکس

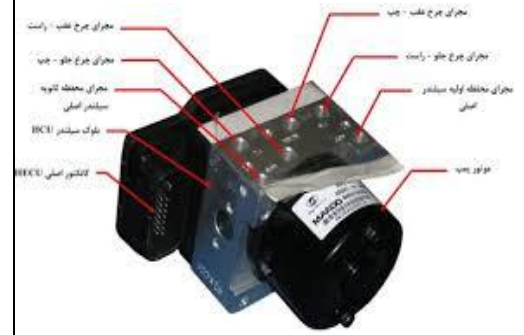
ECU EMS



BSM



ABS



ECU AT



BSI



AIR BAG



PANEL



COM 2000



DISPLAY



Rain&Light



A/C



NAVI



❖ انواع هندسه شبکه های اطلاعاتی (انتقال اطلاعات)

مولتی پلکس به شرح زیر است:

- ۱- شبکه **Star**: پیکر بندی ستاره که در آن تمامی ECU ها به طور جداگانه به یک ECU مرکزی متصل می شوند.
- ۲ - شبکه **Bus**: در این شبکه تمامی ECU ها به طور جداگانه پس از اتصال به دو خط گذرگاه داده ها به یکدیگر متصل می شوند.
- ۳ - شبکه **Tree**: این شبکه مجموعه ای از شبکه های Star و Bus می باشد.
- ۴- شبکه **Ring**: در این شبکه هر ECU حد فاصل بین دو ECU دیگر است.
- ۵ - شبکه **Lattice**: در این شبکه ارتباط بین ECU ها به صورت رندوم برقرار می شود.

نکته مهم: شبکه مولتی پلکس خودرو ۲۰۶ «

بادر نظر گرفتن BSI به عنوان ECU مرکزی شبکه Star،

باتوجه به انتقال داده ها روی دوسیم بهم پیچیده شبکه Bus و

از دیگر با توجه قرار گرفتن یک ECU بین دو ECU دیگر مشابه Ring خواهد بود

❖ نحوه انتقال اطلاعات در شبکه های مولتی پلکس

- خط تلفن
 - دو رشته سیم بهم پیچیده
 - سیم های کواکسیال
 - ارتباط مادون قرمز
 - ارتباط رادیویی
 - فیبر نوری
- نکته مهم:** در خودرو ۲۰۶ از روش دو رشته سیم بهم پیچیده استفاده شده است.

❖ نحوه آشکار سازی خطاهای انتقال اطلاعات

- امکان برگشت اطلاعات و چک مجدد
 - استفاده از متدهای بیت‌های پریته Parity
 - استفاده از متد چک سام Check sum
 - استفاده از متد کنترل CRS
 - عملیات تصحیح خطاها
- نکته:** در خودرو ۲۰۶ مولتی پلکس از روش کنترل CRS استفاده شده است.

❖ مختصری در مورد چگونگی تبدیل اعداد به کد

با توجه به این که سیستم مولتی پلکس خودروی 206 دیجیتال است بنابراین اعداد ، متغیر ها و پارامتر های ارائه شده توسط کنترل یونیت ها باید به اعداد دیجیتال که در واقع همان صفر و یک هستند تبدیل شوند. این عمل به سادگی مثال های زیر انجام می شود

تبدیل دمای 19 درجه هوا ، حس شده توسط سنسور دمای هوای خارج از خودرو به کد دیجیتال:

$$19/2 = 9 \text{ R} = 1$$

$$9/2 = 4 \text{ R} = 1$$

$$4/2 = 2 \text{ R} = 0$$

$$2/2 = 1 \text{ R} = 0$$

$$1/2 = 0 \text{ R} = 1 \uparrow$$

در نتیجه عدد 19 در مبنای 10 برابر کد دیجیتال 10011 در مبنای 2 است. این عدد در شبکه ارسال شده و سپس توسط یونیت دیگری دریافت می شود. یونیت مقصد باید این کد را رمز گشایی نماید ، لذا روش زیر را به کار میبرد:

$$10011 = 1*2 + 1*2 + 0*2 + 0*2 + 1*2 = 1+2+0+0+16 = 19$$

در نتیجه عدد 10011 در مبنای دیجیتال برابر عدد 19 در مبنای 10 است.

❖ روش انتقال اطلاعات در شبکه های مولتی پلکس VAN و CAN

اطلاعات به سه صورت زیر انتقال می یابد

۱- روش نقطه به نقطه Point to point :

که در این حالت اطلاعات ارسالی از یک ECU فقط به یک ECU دیگر انتقال می یابد. در این روش ECU مصرف کننده دریافت اطلاعات را با ارسال بیت ACK بر روی دو سیم مولتی پلکس به ECU فرستنده اعلام می دارد.

۲- روش چند نقطه ای Multi point :

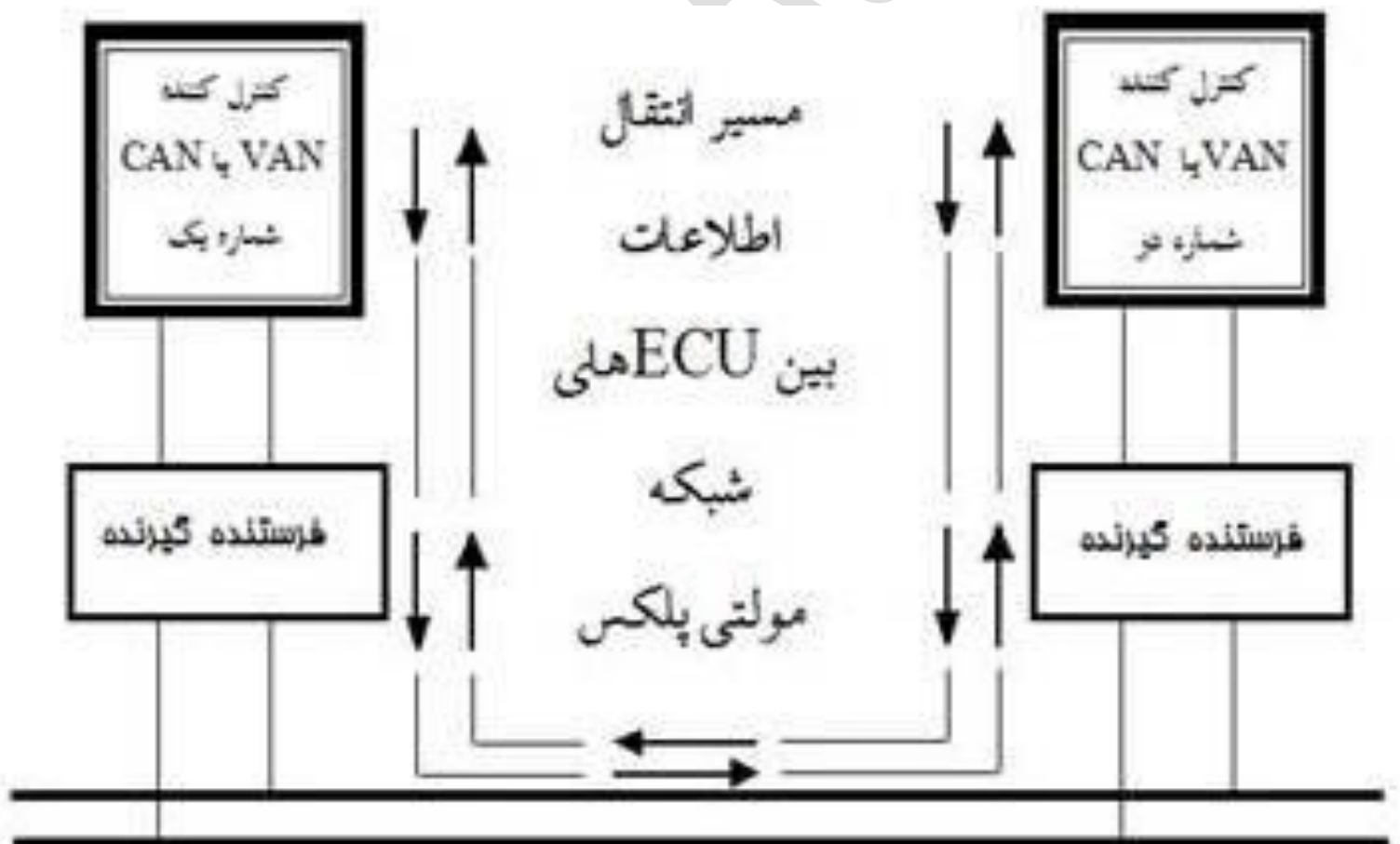
در این روش اطلاعات ارسالی یک ECU مورد مصرف چند ECU خاص قرار می گیرد. از آن جایی که اعلام دریافت اطلاعات از طرف یک ECU بر روی شبکه به معنای دریافت اطلاعات توسط تمامی ECU ها تلقی خواهد شد (بر روی شبکه در آن واحد فقط یک بیت صفر و یا یک قرار می گیرد) لذا عملیات ACK انجام نمی شود.

۳- روش انتشاری Broadcast :

اطلاعات ارسالی در این روش در شبکه ارسال شده و هر ECU بر حسب امکان استفاده از اطلاعات می تواند آن را از روی شبکه بردارد. در این روش نیز همانند روش چند نقطه ای نیاز به ACK نیست.

نکته مهم الف:

در روش چند نقطه ای و انتشاری در شبکه های VAN اگر اطلاعات در یک ECU مصرف کننده به درستی دریافت نشده و یا اصلا دریافت نشود سیستم کار خود را بدون هیچ ترفندی ادامه می دهد و ECU مذکور بدون تداخل ، نسبت به استفاده و مونیتورینگ اطلاعات به دست آمده اقدام می کند. مثلا اگر اطلاعات دمای آب به اشتباه به آمپر برسد ECU داخل آمپر نسبت به نمایش مقدار غلط اقدام می کند و مانع از دریافت این اطلاعات توسط بقیه ECU های که از این اطلاعات استفاده می کنند نمی شود.



اما در شبکه CAN از آن جایی که تمامی ECU های متصل به شبکه از نوع Master هستند اگر اطلاعات مورد استفاده برخی ECU ها توسط یک ECU برای بقیه ارسال شود و یک ECU نتواند اطلاعات را درست دریافت کند با ارسال 6 بیت صفر در روی شبکه قسمت پایانی فریم اطلاعات (EOF) را خراب می کند. این خراب شدن فریم اطلاعاتی به طور همزمان توسط تمام ECU ها دیده می شود. لذا کلیه ECU ها صبر کرده تا در دور بعدی ارسال Data همگی یک مقدار یکسان را دریافت کنند.

به عنوان مثال اگر اطلاعات سرعت خودرو به طور صحیح به ECU های انژکتور، ABS و گیربکس اتوماتیک نرسد کار خودرو مختل می شود لذا از ارسال اطلاعات به شبکه VAN جلوگیری به عمل می آید.

نکته مهم ب:

البته شمارنده ای در ECU های متصل به شبکه CAN وجود دارد که در صورت مشاهده شدن خطای اطلاعات، ECU مسئول پس از چند بار خطا از مدار به کل خارج می شود تا بقیه ECU ها دچار اختلال نشوند و بدین صورت است که در صورت خرابی یونیت گیربکس اتوماتیک، ECU انژکتور قادر به ادامه کار خود خواهد بود.

❖ سیستم استاندارد ارسال اطلاعات در شبکه

برای ارسال اطلاعات از طریق سیستم مولتی پلکس استانداردهای مختلفی وجود دارد. استاندارد مخصوص خود و O.S.I model ۲۰۶ نام دارد که در هفت لایه اطلاعاتی تعریف می شود.

این لایه های اطلاعاتی توسط ECU و بخش CANcontroller و VANcontroller ساخته و از طریق بخش ترانسیور ECU ارسال و دریافت می شود.

این استاندارد مبنای ارسال و دریافت اطلاعات مابین ECU های مختلف سیستم بوده و در این استاندارد که به صورت نرم افزاری در داخل هر ECU ساخته می شود فریمی تعریف می شود که طی آن اطلاعات به صورت سریال و با ترتیب خاصی بر روی شبکه داده ها گذاشته می شوند.

در این استاندارد تمهیدات خاصی برای جلوگیری از تداخل اطلاعات، تعریف الویت های ارسال اطلاعات، تعیین کد شناسایی ارتباط اطلاعات با ECU های مختلف و ... بر اساس کدهای باینری و هگزادسیمال تعیین شده و سپس این دیتا بر روی شبکه جهت استفاده کلیه ECU های مرتبط ارسال می گردد.

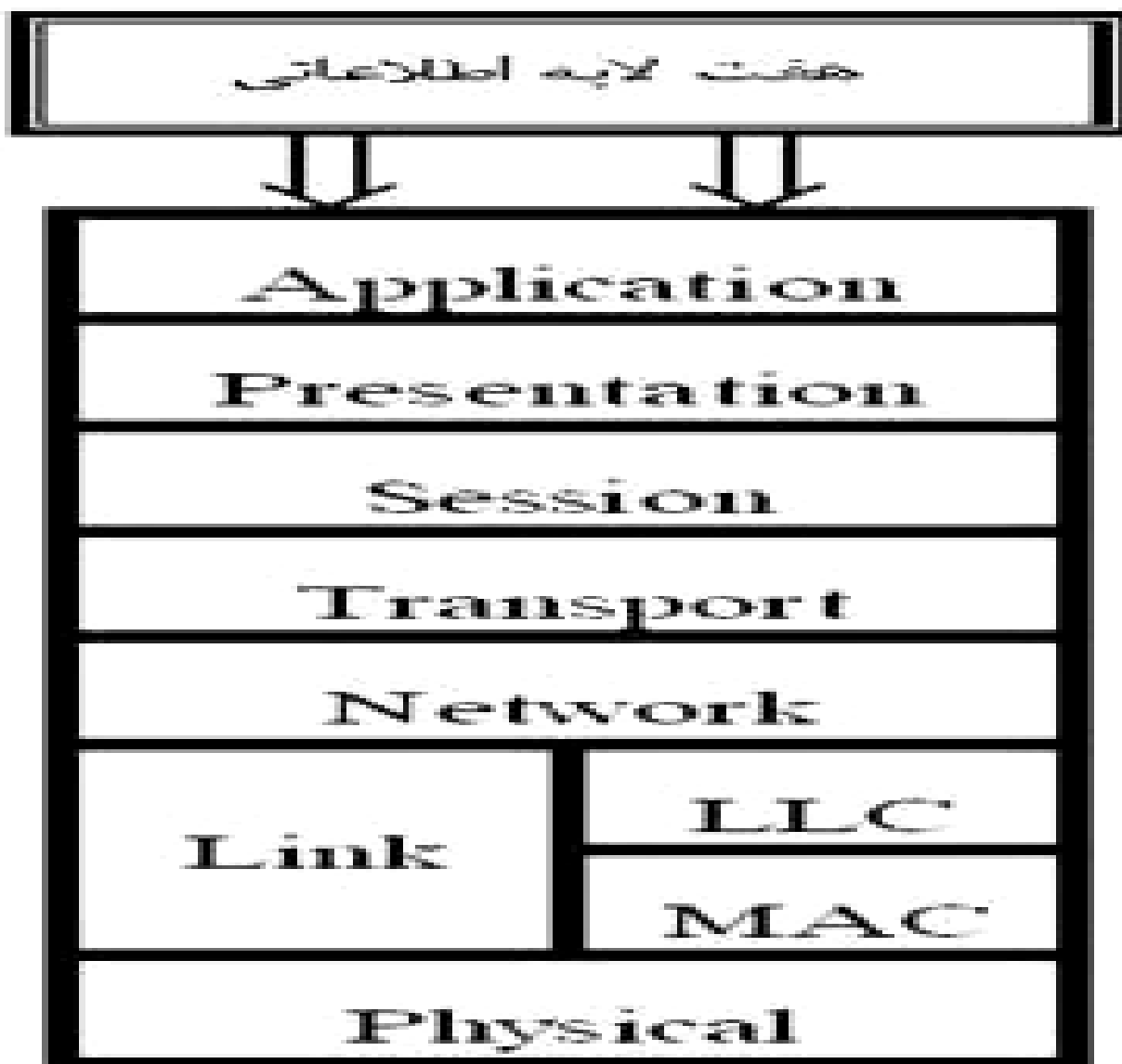
هفت لایه (O.S.I model (Open System Interconnection

انتقال اطلاعات در سیستم های شبکه و مولتی پلکس در هفت لایه اطلاعاتی صورت می گیرد این هفت لایه هر یک گوشه ای از بار

اطلاعات را به دوش گرفته و به هنگام ارسال اطلاعات بین ECU ها نقش خود را بازی میکنند.

نقش اصلی این لایه ها تعریف درجه های ورودی و خروجی اطلاعات ، تعیین مسیر عبور اطلاعات ، تعیین عناصر ارسال کننده و مصرف کننده اطلاعات ، الویت های ارسال اطلاعات ، ... و در نهایت تعریف پروتکل ارتباط ECU های خودرو با یکدیگر است.

حال به معرفی کلی این لایه ها می پردازیم



❖ لایه 1 ، لایه فیزیکی: Physical

وظیفه این لایه انتقال نهایی اطلاعات بر روی خطوط انتقال اطلاعات یا همان شبکه مولتی پلکس است. این لایه تنها لایه فیزیکی بوده و اطلاعات را به سیگنال های الکتریکی و یا سیگنال های الکتریکی روی شبکه را به بیت های اطلاعاتی جهت انتقال به داخل ECU تبدیل می کند. این لایه شامل تعاریفی مبتنی بر موارد زیر است:

- ۱- تعریف چگونگی حالات سیگنالها
- ۲- تعریف خطوط انتقال و کانال های ارتباطی.
- ۳- تعریف مدهای مختلف ارتباط به کانال ارتباطی Connector ها و

....

❖ لایه 2 ، لایه ارتباط: Link

شامل زیر لایه های (Medium Access Control) MAC و (Logical Link Control) LLC می باشد و به ترتیب موارد زیر را پوشش می دهد:

- ۱- مدیریت ارتباط منطقی و تسهیم اطلاعات بین ECU های مختلف.
- ۲- تعریف رفتار شبکه (زمان بندی ، مسیر یابی و...) ...
- ۳- آشکارسازی خطاهای لایه اول.
- ۴- تصحیح خطاهای لایه اول.

❖ لایه 3 ، لایه شبکه: Network

تعیین مسیر اطلاعات برای مقصد نهایی شامل:

- ۱- تعیین مسیر عبور اطلاعات در شبکه.
- ۲- تعریف وظایف Contention ها و کنترل جریان اطلاعات ما بین ECU های مسیر.

❖ لایه 4 ، لایه انتقال: Transport

این لایه حد واسط بین انتقال اطلاعات و عملکرد بر روی اطلاعات به شرح زیر است:

- ۱- تقسیم پیام ها به پیک های کوچک.
- ۲- کنترل پیک های از دست رفته و یا دو بار فرستاده شده.
- ۳- تصحیح خطاهای لایه های قبلی.

❖ لایه 5 ، لایه هماهنگی: Session

این لایه وظیفه سازمان دهی و سنکرون کردن اطلاعات مابین اطلاعات انتقالی بین ECU های مختلف را به شرح زیر بر عهده دارد:

- ۱- ایجاد محدودیت های لازم جهت انتقال اطلاعات یک ECU خاص بر روی شبکه.
- ۲- سنکرون سازی مجدد هنگام قطع سیم.

❖ لایه 6 ، لایه آماده سازی اطلاعات: Presentation

این لایه شکل نهایی اطلاعات تغییر یافته را تعیین می کند و شامل موارد زیر است:

- ۱- تبدیل اطلاعات به کد شامل استانداردهای Motorola , Intel , ASCII , EBCDIC ...
- ۲- تعیین میزان ایمنی اطلاعات.
- ۳- شناسایی ECU هایی که از این اطلاعات باید استفاده کرده و تعیین میزان سطح دسترسی آن ها به اطلاعات در شبکه.

❖ لایه 7 ، لایه کاربرد: Application

این لایه سرویس های برنامه های کاربردی را بر عهده دارد:

- ۱- سازمان دهی اطلاعات ساده کاربردی.
- ۲- انتقال فایل های اطلاعات.
- ۳- سازمان دهی پیام های صنعتی.